

大阪電気通信大学  
Solar Team Ku-On

【製作者】

○佐藤晃 赤岩直承  
小野田大雅 高崎真弥音  
田代健太郎 寺澤春駕  
宮前陸駆 米谷優人

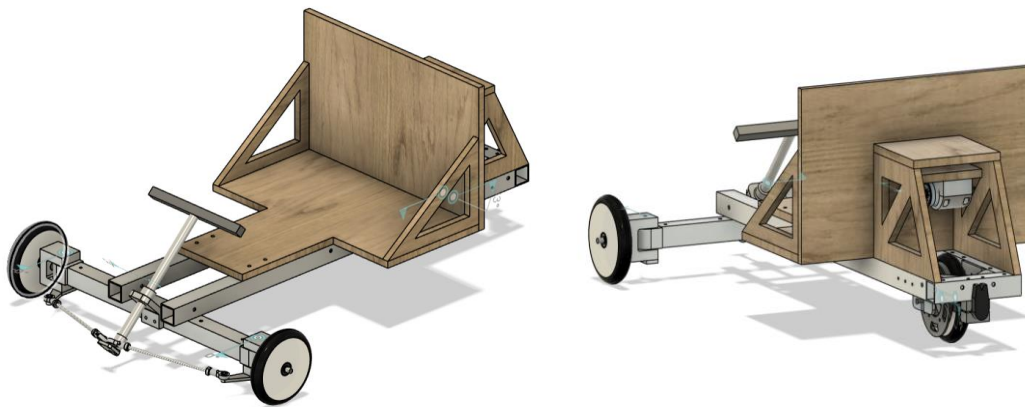
【指導者】  
入部正継

車両寸法L/W/H(mm)	875/580/330
車両重量(kg)	6.3
使用モーター	WMYCONGCONG DCモーター
駆動タイヤの直径 (mm)	125
車輪配置	前2輪 後1輪
駆動輪	後輪
減速比	1:5
昇圧の有無	有
モーター制御方法	PWM制御

## 車名

フォータス

# Fortoise M3



## 機体の特徴

- **ステアリングにはアッカーマン機構を採用**
  - タイヤの横滑りが少なく、小回りが利きやすい
- **必要な部品点数を少なくして、整備性を高めた**
  - 機体フレームは安価な汎用アルミパイプを使用した
  - 座面部分は木材を用いて、機体の軽量化を図った
- **3Dプリンター、スポット溶接を用いて電池ボックスを作成**
  - 低コストかつ抵抗を少なくした