

# 神奈川工科大学エコランチーム

製作者:筒井遼河 指導教員:高橋良彦

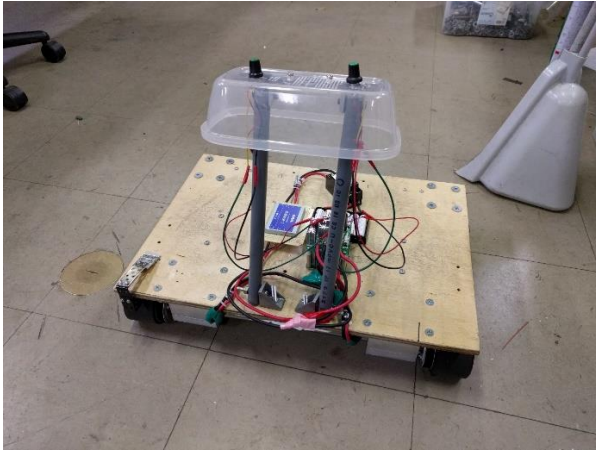


図1:今回製作した機体



図2:人が乗った時の様子

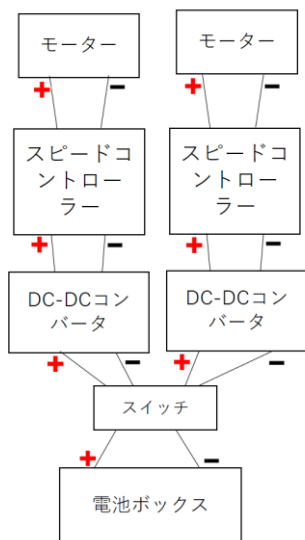


図3:配線模式図

**特徴:**昨年度に製作した機体を改良して電装部分を加え、ダイヤルでスピード調整や方向転換などを電氣的に制御できるようにした。

**制御の仕組み:**電池ボックスの電圧7.2VをDC-DCコンバータを用いて12Vに変換する。その後モータードライバーに接続する。手元のダイヤルを用いて左右それぞれのスピードを調整する。

**問題点:**モーターのギア比が不足しているため、大きな電流が必要となった。来年度は減速比を上げる機構の改良を行う。今回は電池ボックスにモーターを直接繋いで走行している。