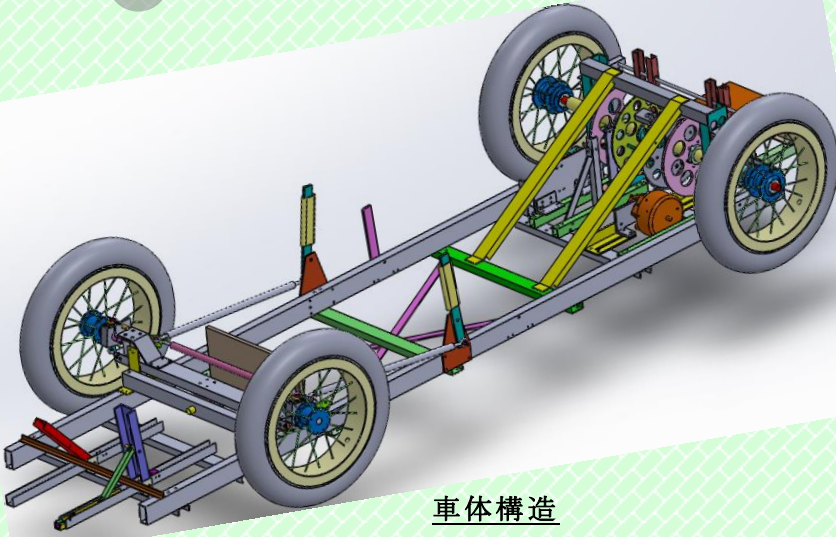


西日本工業大学 『エコデンカーチーム』

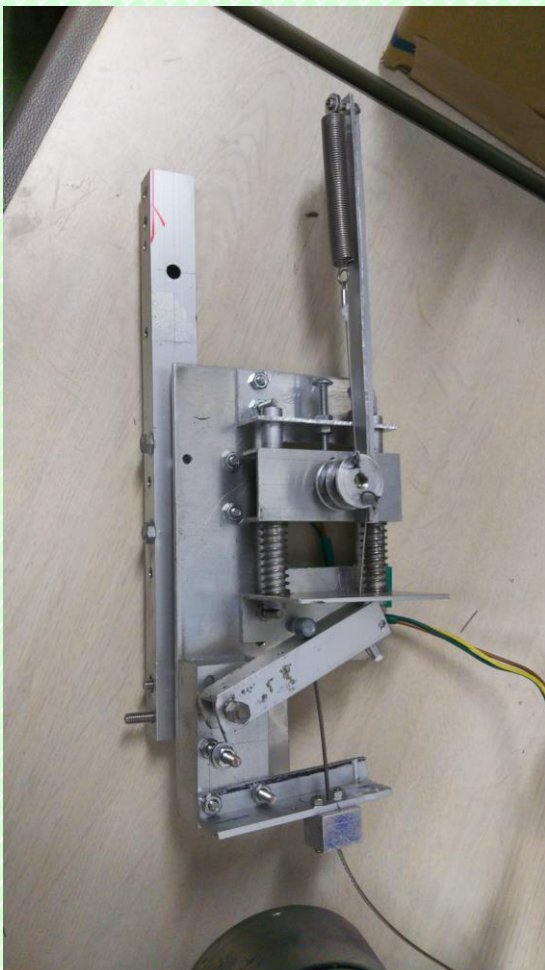


# 四輪走者 $\delta$



車体構造

担当教員	高峰
メンバー	黒髪 伊地知 幸松 鹿田 フウ コウ
全長	1480mm
幅	680mm
タイヤ	14 インチ
モータ	S13762-130R
トルク	196mN・m (2.0kgf・cm)
回転数	2350 ( r /min)
減速比	87:12



アクセラレータユニット

## ○後輪のディファレンシャルギア

カーブ中は内輪と外輪の回転数が異なるので、普通の自動車と同じように、差動ギヤ（ディファレンシャルギア）を用いてスムーズに曲ることができる。

## ○ペダル

普通の自動車のように、ペダルを用いてアクセルとブレーキを再現した。

## ○前輪の機構

前輪は、キャンバー角をつけることにより、安定した走りをする事ができる。

## ○アクセルの機構

ペダルの踏み加減でモータの回転数を制御することができる。